

8.5. EXERCÍCIO DE SIMULAÇÃO # 3. PROPOSIÇÃO.

Considere, conforme mostra a figura abaixo, um pião simétrico, sujeito à ação da força peso, desprezando qualquer forma de atrito. O eixo fixo OZ é vertical e O é uma articulação.

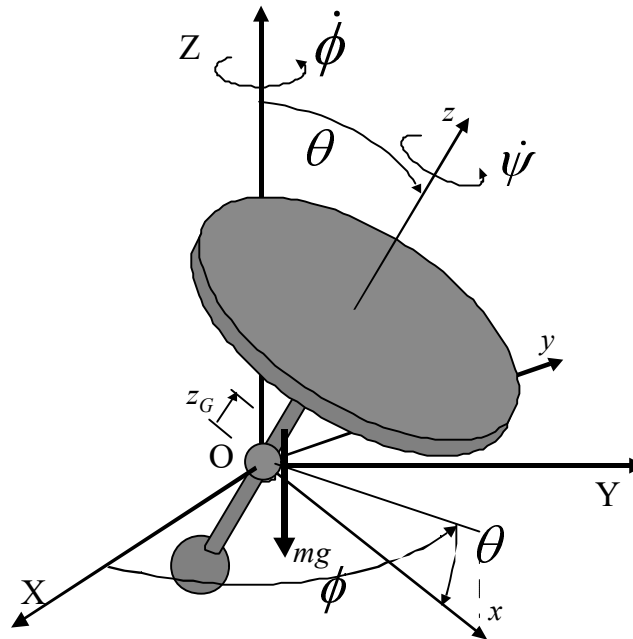


Figura 21 Pião simétrico.

Nestas condições, (ver Capítulo 6) pode-se mostrar que uma única equação diferencial ordinária, não-linear, rege o movimento do 'pião',

$$I\ddot{\theta} + \frac{(\alpha - \beta \cos \theta)(\beta - \alpha \cos \theta)}{I \sin^3 \theta} = mgz_G \sin \theta, \quad (1)$$

onde $\alpha = K_{Oz}$, $\beta = K_{Oz}$ são dois invariantes do movimento. Note que estes parâmetros dependem apenas das condições iniciais.

8.5.1. Modelagem do sistema dinâmico; deduzindo as equações do movimento.

- (a) Estude o item 6.5.
- (b) Interprete a situação particular de precessão estacionária, agora em termos dos invariantes $\alpha = K_{OZ}$, $\beta = K_{Oz}$, utilizando a equação (1) acima.
- (c) Determine o valor da taxa de precessão estacionária $\dot{\phi} = \Omega$, considerando conhecidos a taxa de rotação própria $\dot{\psi} = \omega$, constante, e o ângulo de equilíbrio $\bar{\theta}$.
- (d) Discuta a estabilidade "giroscópica", considerando os seguintes casos: $J > I$ (pião "achatado") e $J < I$ (pião esbelto). O que você pode concluir?
- (e) Discuta os casos de precessão "direta" ($\dot{\psi}/\dot{\phi} > 0$) e "retrógrada" ($\dot{\psi}/\dot{\phi} < 0$).

8.5.2. Modelagem do sistema através de simulador.

- (f) Elabore em ambiente SCILAB/SCICOS (ou MATLAB/SIMULINK) um diagrama de blocos, representando a equação (1). A saída será a posição angular θ .

8.5.3. Simulação do modelo computacional

- (g) Teste o modelo SCILAB, com a equação não-linear. Simule primeiramente o caso ideal de precessão estacionária, com os dados e condições iniciais abaixo. Plote gráficos de: $\theta(t); \phi(t); \dot{\theta}(t); \dot{\phi}(t); \dot{\psi}(t); X_G(t), Y_G(t), Z_G(t)$ e $Y_G(X_G)$. Analise o resultado e interprete-o.
- (h) Com os mesmos dados e condições iniciais $\dot{\psi}(0), \dot{\phi}(0), \dot{\theta}(0)$, utilize agora um valor inicial $\theta(0) = \pi/4$, repita a simulação. Plote gráficos de: $\theta(t); \phi(t); \dot{\theta}(t); \dot{\phi}(t); \dot{\psi}(t); X_G(t), Y_G(t), Z_G(t)$ e $Y_G(X_G)$. Analise o resultado e interprete-o.
- (i) Aumente a rotação própria inicial $\dot{\psi}(0) = 5 \text{ rad/s}$. Repita a simulação e a análise. O que você pode concluir a respeito da restauração giroscópica?
- (j) Diminua a rotação própria inicial para $\dot{\psi}(0) = 0.5 \text{ rad/s}$. Repita a simulação e a análise. Interprete o movimento.
- (k) Varie sistematicamente dados e parâmetros iniciais. Explore seu modelo de simulação, procurando compreender as várias possibilidades de movimento que mesmo este caso particular apresenta.

DADOS PARA SIMULAÇÃO:

$$mgz_G = 0.2 \text{ Nm}; \quad I = 1,0 \text{ kg m}^2; \quad J = 2I;$$

$$\text{condições iniciais : } \bar{\theta} = \pi/6; \dot{\psi}(0) = 1.0 \text{ rad/s}; \dot{\theta}(0) = 0$$

8.6. EXERCÍCIO DE SIMULAÇÃO # 3. EXEMPLO DE ANÁLISE.

Para o problema 3, proposto, pede-se:

- Determine o valor da taxa de precessão estacionária $\dot{\phi} = \Omega$, considerando conhecidos a taxa de rotação própria $\dot{\psi} = \omega$, constante, e o ângulo de equilíbrio $\bar{\theta}$.
- Elabore um diagrama de blocos para simulação da equação (1) em ambiente SCICOS/SCILA (ou MATLAB/SIMULINK), chegando até o nível que permita plotar um gráfico da posição do centro de massa (X_G, Y_G, Z_G).
- A figura abaixo mostra dois resultados de simulação da equação (1). Responda às seguintes perguntas:

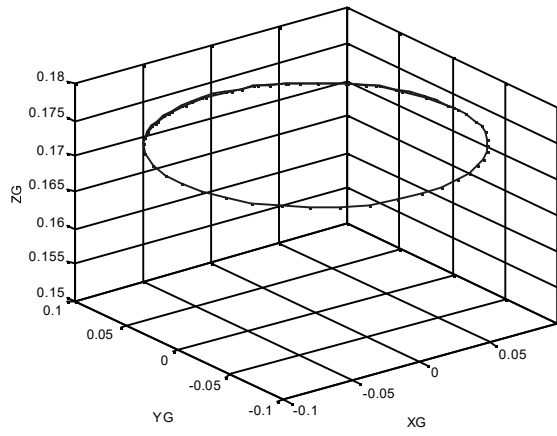
1 - Qual dos dois casos corresponde à precessão estacionária?

2 - Observando os gráficos do caso (b), vê-se que a taxa de precessão atinge um valor máximo quando a taxa de rotação própria atinge valores mínimos e também quando o ângulo de nutação tem valores máximos. Justifique esta afirmação à luz do princípio de conservação de momento angular.

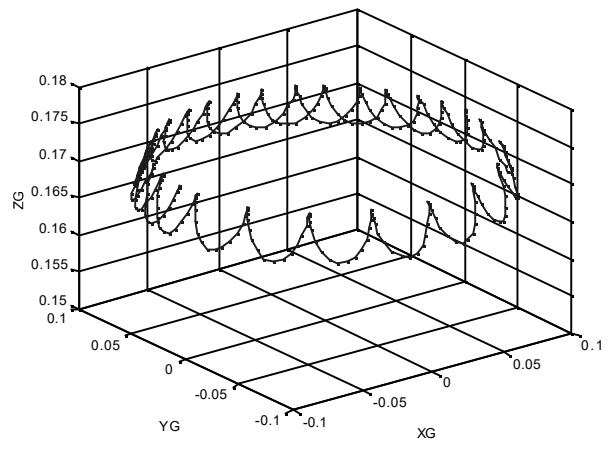
3 - Avalie o período da nutação no caso (b)?

4 - Se a rotação própria fosse aumentada o período de nutação diminuiria ou aumentaria? Justifique.

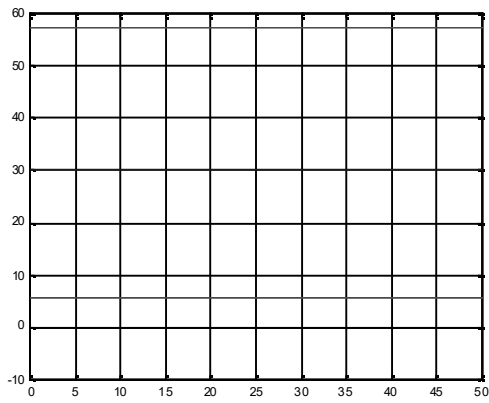
Parâmetros da simulação: $mgz_G = 0.2 \text{ Nm}$; $I = 1,0 \text{ kg m}^2$; $J = 2I$
 condições iniciais : $\theta(0) = \pi/6$; $\dot{\psi}(0) = 1.0 \text{ rad/s}$; $\dot{\theta}(0) = 0$



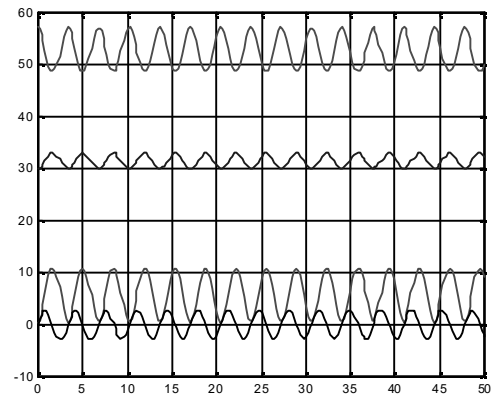
(a)



(b)



(a)



(b)

ANÁLISE DETALHADA E COMENTADA

(a) Precessão estacionária significa: $\dot{\theta} = \ddot{\theta} = \dot{\phi} = \ddot{\psi} = 0$; $\dot{\psi} = \omega$; $\dot{\phi} = \Omega$; $\theta = \bar{\theta}$, e portanto de $\alpha = K_{Oz} = I\dot{\phi}\sin^2\theta + J\cos\theta(\dot{\psi} + \dot{\phi}\cos\theta)$ e $\beta = K_{Oz} = J(\dot{\psi} + \dot{\phi}\cos\theta)$, vem

$$\beta = K_{Oz} = J(\omega + \Omega \cos \bar{\theta}) \quad (2)$$

que fornece a taxa de precessão:

$$\Omega = \frac{1}{\cos \bar{\theta}} \left(\frac{\beta}{J} - \omega \right) \quad (3)$$

ou, alternativamente,

$$\Omega = \frac{1}{2} \left\{ -\frac{J\omega}{(J-I)\cos \bar{\theta}} \pm \sqrt{\left(\frac{J\omega}{(J-I)\cos \bar{\theta}} \right)^2 + \frac{4mgz_G}{(J-I)\cos \bar{\theta}}} \right\} \quad (4)$$

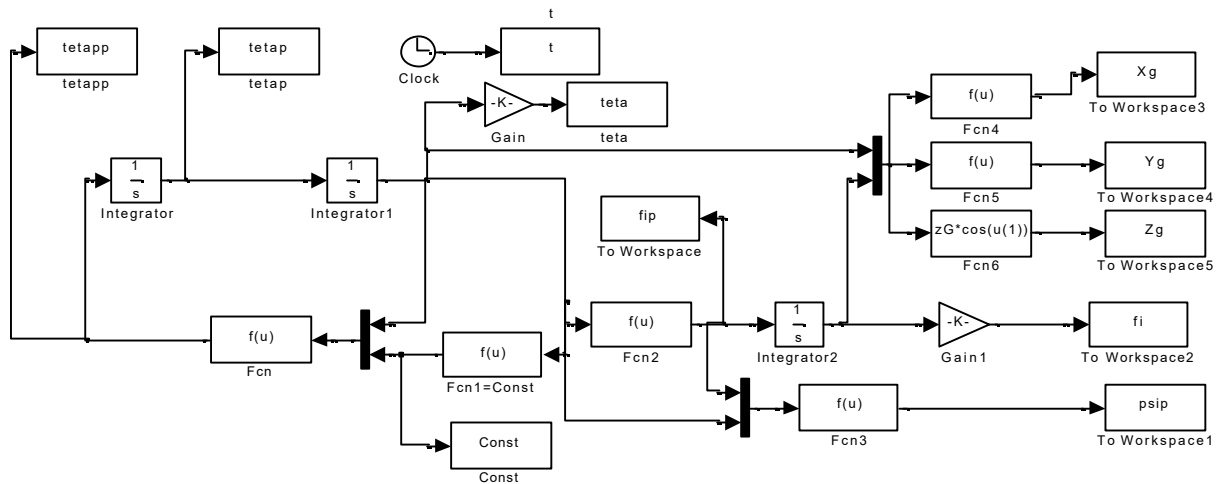
e, da eq. (1), uma relação entre $\bar{\theta}$, α e β , na forma

$$\frac{(\alpha - \beta \cos \bar{\theta})(\beta - \alpha \cos \bar{\theta})}{I \sin^3 \bar{\theta}} = mgz_G \sin \bar{\theta} \quad (5)$$

ou, alternativamente,

$$\cos \bar{\theta} = \frac{1}{\left(1 - \frac{I}{J}\right)\Omega^2} \left(\omega\Omega - \frac{mgz_G}{J} \right) \quad (6)$$

(b) Diagrama de blocos para simulação da equação (1) em ambiente MATLAB/SIMULINK, chegando até o nível que permita plotar um gráfico da posição do centro de massa (X_G, Y_G, Z_G).



onde:

$$K = 180/\pi$$

$$\alpha = K_{OZ}(0) = [I\dot{\phi}\sin^2\theta + J\cos\theta(\dot{\psi} + \dot{\phi}\cos\theta)]_{t=0}$$

$$\beta = K_{Oz}(0) = [J(\dot{\psi} + \dot{\phi}\cos\theta)]_{t=0}$$

$$\text{func} \equiv (m * g * zG * \sin(u(1)) - u(2)/(I * \sin(u(1))^3))/I = \frac{1}{I} \left[mgz_G \sin\theta - \frac{\text{Const}}{I \sin^3\theta} \right]$$

$$\text{func1} \equiv \text{Const} = (\alpha - \beta \cos\theta_0)(\beta - \alpha \cos\theta_0)$$

$$\text{func2} \equiv (\alpha - \beta \cos(u(1)))/(I * \sin(u(1))^2) = (\alpha - \beta \cos\theta)/(I \sin^2\theta) = \dot{\phi}$$

$$\text{func3} \equiv \beta/J - u(1) * \cos(u(2)) = \beta/J - \text{func2} \cos\theta = \dot{\psi}$$

$$\text{func4} \equiv zG * \sin(u(1)) * \cos(u(2)) = z_G \sin\theta \cos\phi = X_G$$

$$\text{func5} \equiv zG * \sin(u(1)) * \sin(u(2)) = z_G \sin\theta \sin\phi = Y_G$$

$$\text{func6} \equiv zG * \cos(u(1)) = z_G \cos\theta = Z_G$$

(c) 1 - Qual dos dois casos corresponde à precessão estacionária? Observando os gráficos abaixo, indique as posições (instantes) em que a taxa de precessão atinge valores máximos? Justifique as respostas.

Resposta: O caso (a) corresponde à precessão estacionária, pois o ângulo de nutação é constante e o CG descreve uma trajetória circular.

2- Observando os gráficos abaixo, indique as posições (instantes) em que a taxa de precessão atinge valores máximos? Justifique as respostas.

Resposta: O caso (a) é de precessão estacionária e portanto a taxa de precessão é constante. No caso (b) a taxa de precessão atinge valores máximos toda a vez em que o ângulo de nutação atinge um máximo, ou seja, sempre que Z_G atinge um mínimo.

2 - Avalie o período da nutação no caso (b)?

Resposta: Do gráfico de $\theta(t)$ em (b), contamos 14 ciclos completos em cerca de 47,5 segundos. Portanto o período de nutação é aproximadamente $T_\theta \cong \frac{47,5}{14} \text{s} \cong 3,4 \text{s}$.

3 - Se a rotação própria fosse aumentada o período de nutação diminuiria ou aumentaria? Justifique.

Resposta: O período de nutação diminuiria, pois a "rigidez giroscópica", que é proporcional à rotação própria, aumentaria.