



Autômato

OITAVA EDIÇÃO - SEGUNDO SEMESTRE 2012

```
#include <stdio.h> #include <stdlib.h> #include <math.h> #define MAX 200
#define TOL 1e-4 #define ITMAX 20 /*#define TABELA "Pontos.txt"*/ /* Declaração
dos protótipos das funções utilizadas */ double Funcao (int lista, double xi,
double vi); double DParcial (int lista, double xi, double vi); double Erro
(int lista, int n, double Xi[MAX], double Vi[MAX]); void MontaFV (int
lista, int n, double alfa, double beta, double h, double Vi[MAX],
double Xi[MAX], double FV[MAX]); void Newton (int lista,
int n, double a, double b, double alfa, double beta, double *erro, int
*iteracoes, double *maxdeltaV,
double Vi[MAX]); void Gauss (int n, double FV[MAX],
double Jacobiana[MAX], double deltaV[MAX], double *maxdeltaV); int main()
{/* Declaração e inicialização das variáveis utilizadas na função 'main' */ int
i, n, iteracoes, lista; double a, b, alfa, beta, maxdeltaV, erro; double
Vi[MAX]; iteracoes = 0; maxdeltaV = 1; printf ("Escolha uma funcao da lista
abaixo:\n\n"); printf ("y'' = exp(y) + 2 - exp(x^2) .... (1)\n"); printf
("y'' = y^3 - sin*x*[1+sin^2(x)] .... (2)\n"); printf ("y'' = 1/2 * (y + 3*x
+1)^3
(3)\n\n");
("%d",
if (lista
lista > 3){
printf
opcao
a
el com a
;
system
return (0);
} printf
n, a, b,
beta,
mente: ");
("%d %lf %lf
&n, &a, &b,
&beta);
("\n"); if
1 || n < 1){ printf ("ERRO: numero de pontos interiores incompativel!\n");
system ("PAUSE");return (0); } for (i=1; i<=n; i++){Vi[i] = 0; } Newton
(lista, n, a, b, alfa, beta, &erro, &iteracoes, &maxdeltaV, Vi); /*FILE
*arquivo;
arquivo = fopen (TABELA, "w"); for (i=1; i<=n; i++){ fprintf (arquivo,
"%lf\n", Vi[i]); } fclose (arquivo);*/ for (i=1; i<=n; i++){printf } printf
("\n"); printf ("Erro
= %lf\n", erro); printf ("N. de
iteracoes
= %d\n", system ("PAUSE"); return (0);
scanf
&lista);
< 1 ||
("ERRO:
selecionad
incompativ
lista!\n")
("PAUSE");
("\nDigite
alfa e
respectiva
scanf
%lf %lf",
&alfa,
printf
(n >= MAX-1 || n < 1){ printf ("ERRO: numero de pontos interiores incompativel!\n");
system ("PAUSE");return (0); } for (i=1; i<=n; i++){Vi[i] = 0; } Newton
(lista, n, a, b, alfa, beta, &erro, &iteracoes, &maxdeltaV, Vi); /*FILE
*arquivo;
arquivo = fopen (TABELA, "w"); for (i=1; i<=n; i++){ fprintf (arquivo,
"%lf\n", Vi[i]); } fclose (arquivo);*/ for (i=1; i<=n; i++){printf } printf
("\n"); printf ("Erro
= %lf\n", erro); printf ("N. de
iteracoes
= %d\n", system ("PAUSE"); return (0);
```



AUTÔMATO

SUMÁRIO

Novembro de 2012

Editor:

Bruna Vieira Louzada Silva

Revisora:

Amanda Vieira Fernandes

Redatores:

Bruno Henrique L. N. Peixoto
Henrique Kazuo Uehara
Igor Luiz Bastos de Almeida
Jorge Luiz Moreira Silva
Luiz Filipe Christ
Myrian Bronneberg Vélez
Renan Duarte R. dos Santos
Renan Ricardo Marchetto

Fotografia:

PET-Mecatrônica
PACE

Mandem seus textos para a revista:

petmecatronica@gmail.com

Impressão:

Gráfica da Escola Politécnica da USP

Tiragem:

300 exemplares

Os textos são de responsabilidade exclusiva de seus autores.

0 5

IBM-PDCI-POLI/USP

0 7

Tanque de Provas Numéricas

0 9

Projeto de Sistemas de Controle Sequencial

1 0

Cabine de Conforto

1 2

P_{ACE}

1 4

C_{ONTOS}

1 7

L_{ogosQuiz}

PACE

O PACE (Partners for the Advancement of Collaborative Engineering Education) é uma iniciativa da empresa General Motors que tem como fim o desenvolvimento do setor automotivo através da ampliação da formação dos estudantes universitários. O programa possui parceria com universidades de vários países do mundo, incluindo o Brasil. Cada universidade possui um grupo de cerca de quinze alunos, guiados por um professor, que a representa participando do projeto.

O PACE fornece uma formação diferenciada aos estudantes participantes através do Global Project, desafio lançado para as universidades parceiras com duração de dois anos, que reúne os alunos de vários países em equipes para desenvolver um produto que se enquadre nas necessidades propostas pelo projeto. A GM exige que o desenvolvimento do produto passe pelas seguintes fases: pesquisa de mercado, concepção do projeto, desenvolvimento do design, escolha de materiais e componentes, simulação, modelagem computacional e manufatura. Para isso, as equipes têm direito à licença dos softwares mais modernos utilizados na indústria graças à parceria do projeto com empresas como HP, Siemens, EDS e Sun Microsystems. Além de que os estudantes têm a oportunidade de ir a treinamentos profissionalizantes dessas companhias para se tornarem mais qualificados para o uso do software. O atual desafio, que será finalizado em Julho de 2014, é o desenvolvimento de um veículo de mobilidade pessoal portátil, ou seja, um veículo no qual as pessoas utilizariam para se deslocar pequenas distâncias, entre sua casa e o metrô, por exemplo, e que seja portátil o suficiente para

conseguirem carregá-lo confortavelmente. Uma das novidades deste Global Project é que, pela primeira vez, o estudantes terão de construir um protótipo funcional do produto desenvolvido ao final do projeto.

Os times formados pelas universidades são divididos de forma a incentivar a integração entre elas. Isso acontece, pois cada uma, geralmente, é especializada em uma das áreas do desenvolvimento do projeto: manufatura, design e engenharia dos subsistemas (como frenagem, suspensão, tração, estrutura). Essa integração é realizada através de chats, e-mails e videoconferências. Ela é fundamental para o desenvolvimento do estudante, pois é necessário que ele esteja acostumado ao convívio com culturas distintas, já que a cada dia a indústria mundial trabalha com o desenvolvimento simultâneo de produtos em várias partes do mundo.



BYU Concept Model

Ao fim de todo projeto, há o fórum anual, no qual o produto final de cada equipe é apresentado à GM e a todos os outros alunos. Neste encontro, os alunos possuem a oportunidade de trocar experiências e conhecimento, além de realizar cursos ligados à engenharia, geralmente, com foco nas ferramentas



7 - _____



8 - _____



9 - _____



10 - _____

